

Expanding
Possibility



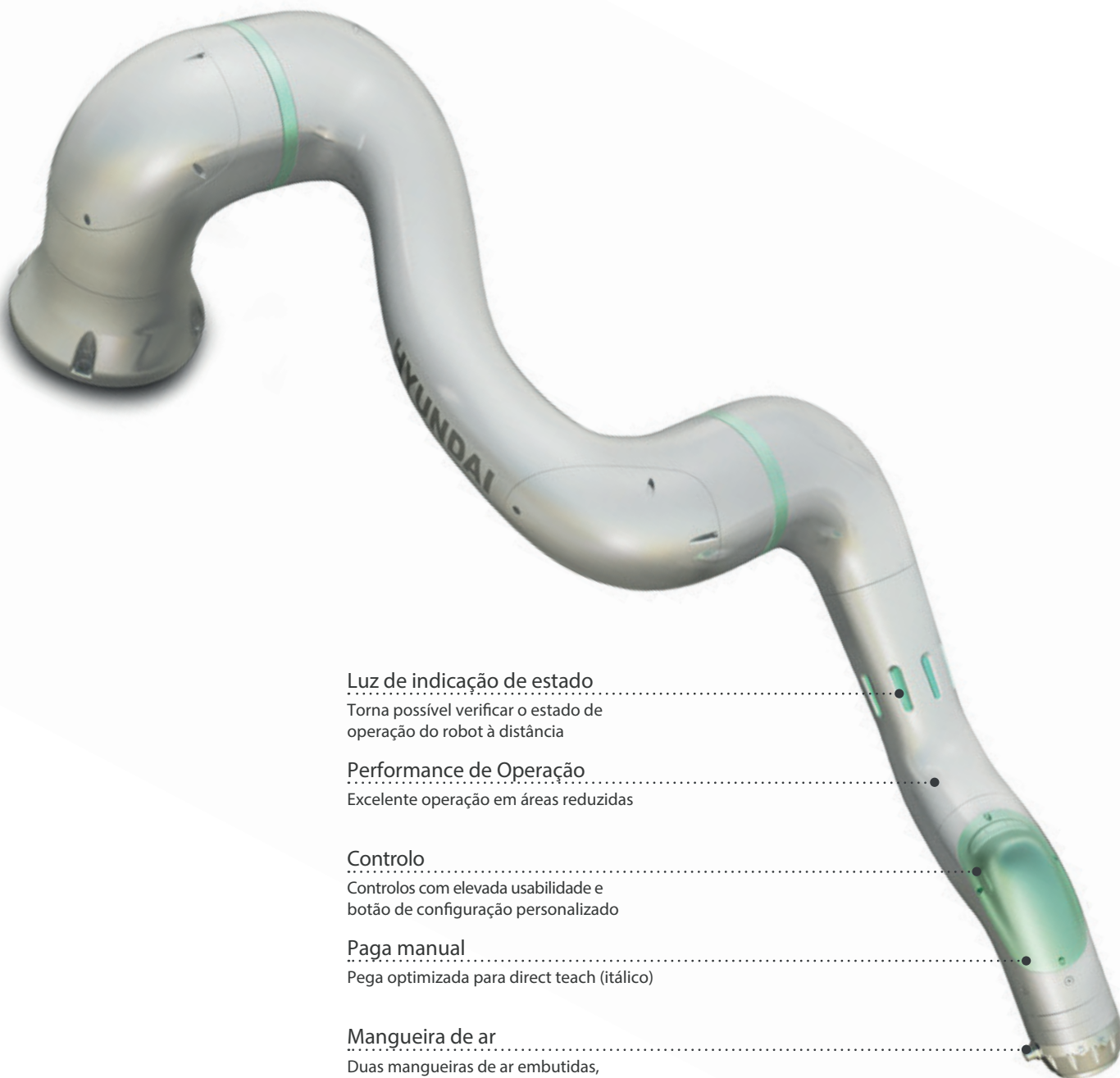
reddot award 2019
best of the best

Robots Colaborativos

Robots Colaborativos
Human-Friendly



 **HYUNDAI**
ROBOTICS



Luz de indicação de estado

Torna possível verificar o estado de operação do robot à distância

Performance de Operação

Excelente operação em áreas reduzidas

Controlo

Controlos com elevada usabilidade e botão de configuração personalizado

Paga manual

Pega optimizada para direct teach (itálico)

Mangueira de ar

Duas mangueiras de ar embutidas, tornando a instalação de ferramentas mais conveniente

12 /
kg
Payload

1,305 /
mm
Max. Reach

43 /
kg
Weight

Especificações dos Robots Colaborativos



reddot award 2019
best of the best



Modelo

Carga máxima	kg
Alcance máximo	mm
Grau de liberdade	eixos
Método de instalação	
Alcance Máx. de Operação	S °
	H
	V
	R2
	B
	R1
Velocidade Máxima	S ° /s
	H
	V
	R2
	B
	R1
Binário suportado no pulso do eixo	R2 kgf·m
	B
	R1
Grau de repetibilidade	mm
Temperatura de operação	°C
Peso	kg
Proteção IP	

YL005

5
916
6
Solo, Tecto, Parede
±180
+270 ~ -90
±180
±180
±180
±180
±180
180
180
180
180
180
180
4.9
2.7
2.8
±0.1
0~45
27
IP54

YL012

12
1,305
6
Solo, Tecto, Parede
±180
+270 ~ -90
±180
±180
±180
±180
±180
180
125
180
180
180
180
180
5.0
5.6
2.8
±0.1
0~45
43
IP54

YL015

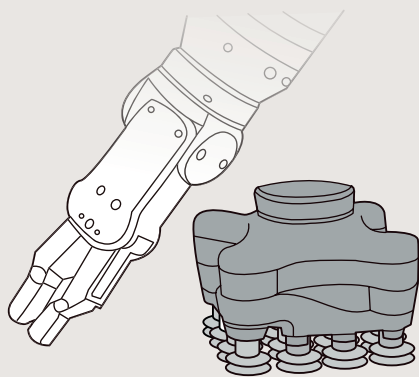
15
963
6
Solo, Tecto, Parede
±180
+270 ~ -90
±180
±180
±180
±180
±180
180
125
180
180
180
180
180
5.0
5.6
2.8
±0.1
0~45
42
IP54

Controlador

Dimensões	WxHxD	mm
Peso		kg
Proteção IP		
I/O - flange	Digital	
	Analógico	
Tensão de alimentação		
Potência máxima	VAC	
Fieldbus/UI		

260 x 490 x 510
27
IP20
8 Entradas / 8 Saídas
2 Entradas / 2 Saídas
24 V
Max. 2A
100~240 (50~60Hz)
PROFINET IO, EtherNet/IP, EtherNet(TCP/IP), PROFIBUS, DeviceNet, CANOpen, CC-Link, CC-Link IE Field, EtherCAT, MODBUS/TCP

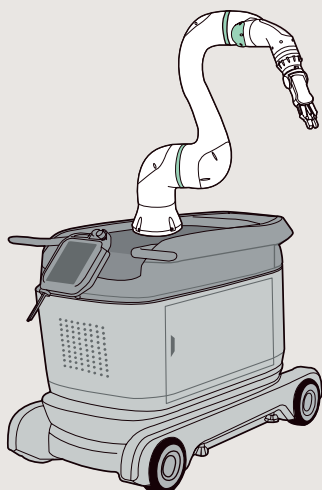
Eco Sistema dos Robots Colaborativos



Grippers

- Fornece ferramentas de várias cargas que podem ser aplicadas em diversas aplicações.
- Programação simples e instalação fácil.
- Dados para modificação serão fornecidos para melhorar a compatibilidade.

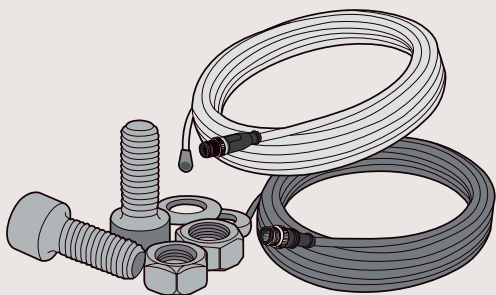
※ Item opcional que necessita de ser comprado adicionalmente



Carrinho móvel

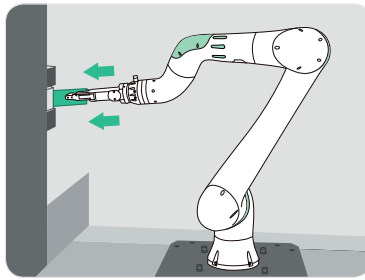
- Torna desnecessário realizar o trabalho de base antes da instalação do robot e ajuda a garantir uma plataforma de operação.
- Permite instalar e armazenar o controlador, T/P e vários dispositivos periféricos.
- Simplifica a reorganização do layout e ajustar a altura.
- Torna possível definir a posição T/P de acordo com o ângulo de visão do cliente, libertando ambas as mãos do operador.

※ Item opcional que necessita de ser comprado adicionalmente

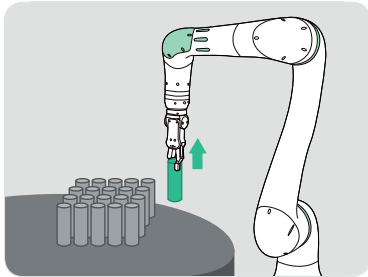


Kit de iniciação

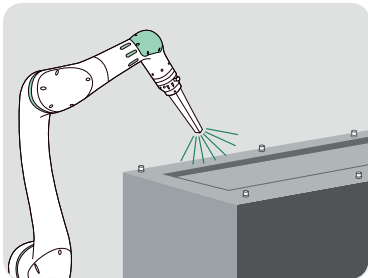
- Inclui os materiais básicos necessários para a instalação.
- Inclui cabos básicos (para I/O e EtherCAT) para a ligação com o terminal de operação.



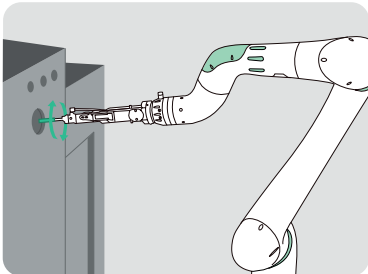
Tratamento de Máquinas CNC



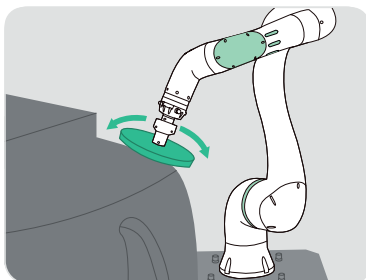
Pick & Place



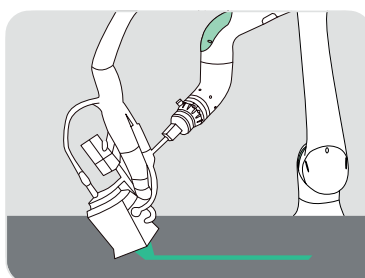
Sopro de ar



Montagem

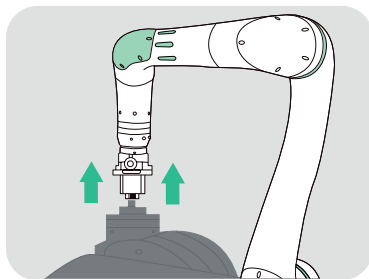


Polimento e Lixagem

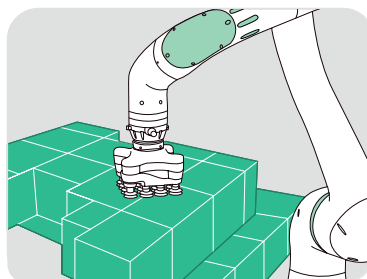


Colagem/União

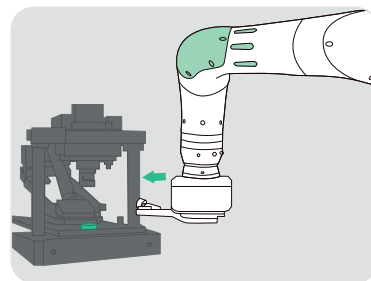




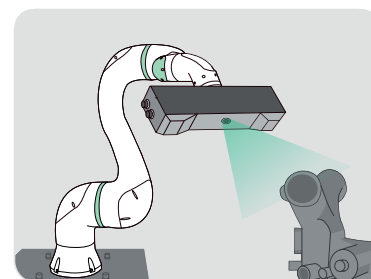
Assistência de Injeção de Plástico



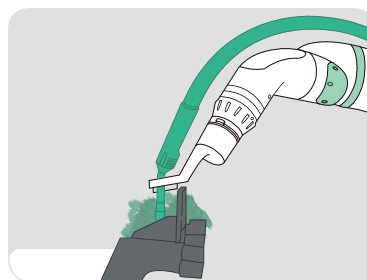
Packaging e Paletização



Assistência a Pressas



Inspeção



Soldadura

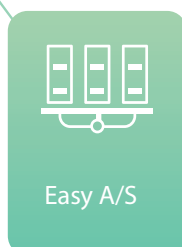


Serviço

Características dos Robots



- T/P tipo touch e interface simples
- Duas unidades de ar básicas fornecidas, tornando cablagem adicional desnecessária
- Os controlos manuais possibilitam realizar o direct teach (itálico)



- Uma drive integrada que pode ser facilmente trocada
- Manutenção do controlador simplificada através da caixa tipo porta



- Integração de um buffer para prevenção de perda de dados, devido à instabilidade energética temporária
- Módulo de energia de alta capacidade que pode ser integrado a robots colaborativos de carga elevada



- CPU de segurança aprovado por um instituto de certificação internacional (TÜV SÜD)
- Resposta otimizada à "inspeção de segurança do robot industrial" e à "certificação de segurança do espaço de trabalho do robot colaborativo"



- Design simplificado que oferece tranquilidade ao operador
- Prevenção de acidentes através do design curvo



분당(영업본부)	(13630) 경기도 성남시 분당구 돌마로 42 한국과학기술한림원회관 4층	Tel. 1588-9997
대구	(43022) 대구광역시 달성군 유가면 테크노순환로 3길 50	Tel. 1588-9997
Bundang(Sales Division)	(13630) 4th Floor, The Korean Academy of Science and Technology(KAST) 42, Dolma-ro, Bundang-gu, Seongnam-si, Gyeonggi-do, Republic of Korea	Tel. +82-1588-9997
Daegu	(43022) 50, Techno sunhwan-ro 3-gil, Yuga-eup, Dalseong-gun, Daegu, Republic of Korea	Tel. +82-1588-9997
盆唐(銷售部)	(13630) 京畿道 城南市 盆唐区 卓瑪路42號 韓國科學技術翰林院 4樓	Tel. +82-1588-9997
大邱	(43022) 大邱廣域市 大城郡 尤加邑 Techno sunhwan-ro 3-gil 50	Tel. +82-1588-9997
Europe	Oskar-Messter-Stra ße 22-24, 85737 Ismaning, M ünchen, Germany	richard.lee@hyundai-robotics.com